# РОССИЙСКАЯ АКАДЕМИЯ НАУК Сибирское отделение

# АВТОМЕТРИЯ

Nº 3

1994

УДК 681.7.068.4

### С. Г. Раутиан

#### (Новосибирск)

#### О МОДАХ ПЛАНАРНЫХ СВЕТОВОДОВ

Построена обобщенная теория бегущих мод планарных диэлектрических световодов, применимая к незатухающим и затухающим волнам, при любых отражающих покрытиях. Получены приближенные выражения для собственных значений компонент волновых векторов, перпендикулярных границам световода. Отмечена аналогия между пластинкой Люмера — Герке и световодом. Показано, что дифракционные явления обусловливают возбуждение не одной моды.

Планарные (пленочные, полосковые и т. п.) световоды играют важную роль в интегральной оптике (см., например, [1—3]). Главные свойства световодов связаны с их бегущими модами, которые представляют собой плоские волны, отражающиеся от границ световода. Волновые векторы мод образуют дискретный набор, и соответствующим характеристическим уравнением является сравнительно простое трансцендентное уравнение, решения которого найдены как численными способами, так и с помощью приближенных, асимптотических соотношений [1—3].

Вместе с тем следует констатировать, что многие работы, посвященные планарным световодам, исходят из частных моделей и соображений, например, из представления о так называемых зигзагообразных волнах, которые, строго говоря, не являются собственными решениями (модами) в обычном понимании этого термина. Такого рода подходы лишают теорию желаемой общности и создают, например, трудности при переходе к затухающим модам. Можно отметить также «технические» недостатки существующего в литературе анализа характеристического уравнения, связанные с неоправданным его усложнением.

В статье изложена простая, но достаточно общая теория мод планарных световодов, которая позволяет с единых позиций рассматривать различные практически интересные случаи. Получены приближенные выражения для собственных значений в радикалах.

1. Общая теория. Традиционная постановка электродинамической задачи для планарных световодов сводится к следующему. Система моделируется плоским слоем однородного изотродного диэлектрика (толщина h, диэлектрическая проницаемость  $\varepsilon$ ), расположенного между однородными изотропными полупространствами с диэлектрическими проницаемостями  $\varepsilon_1$  и  $\varepsilon_2$  (рис. 1). Оси z и x направлены соответственно вдоль и перпендикулярно границам раздела. Рассматриваются монохроматические водны (частота  $\omega$ ), не зависящие от y и бегущие вдоль направления z, т. е. зависимость от z задается фактором  $exp(ik_z z)$ . Из линейности и однородности граничных условий следует, что точно такая же зависимость от z должна быть во всех трех средах [4]. Таким образом, поле ищется в виде



Функции (1) являются решениями уравнений Максвелла, если выполняются равенства

 $\mathbf{k}_1$ 

$$\mathbf{k}^{2} \equiv k_{z}^{2} + k_{x}^{2} = \frac{\omega^{2}}{c^{2}}\varepsilon, \qquad k_{1}^{2} \equiv k_{z}^{2} + k_{1x}^{2} = \frac{\omega^{2}}{c^{2}}\varepsilon_{1}, \qquad k_{2}^{2} \equiv k_{z}^{2} + k_{2x}^{2} = \frac{\omega^{2}}{c^{2}}\varepsilon_{2}.$$
<sup>(2)</sup>

Векторные амплитуды D<sub>1</sub>, A<sub>1</sub>, A<sub>2</sub>, D<sub>2</sub> ортогональны соответственно волновым векторам

Граничные условия состоят в непрерывности проекций напряженностей электрического и магнитного полей на границах раздела x = 0 и x = h. Явный вид граничных условий зависит от состояния поляризации. Аналогично задаче о френелевском отражении различаются два случая. В первом случае векторы  $E_1$ , E,  $E_2$  направлены вдоль оси y, т. е. E = (0, E, 0) и аналогично для  $E_1$  и  $E_2$ (*TE*-волна, или *s*- или 1-поляризация в терминологии задачи Френеля [4]). Векторы  $H_1$ , H,  $H_2$  в этом случае находятся в плоскости x, z, т. е.  $H = (H_x, 0, H_2)$  и т. д. Во втором случае H = (0, H, 0),  $E = (E_x, 0, E_2)$  и т. д. (*TH*-волна, или *p*- или 1-поляризация).

Легко показать, что граничные условия представимы в виде

$$A_1 = \rho_1 A_2, \qquad A_2 e^{-ik_x h} = \rho_2 A_1 e^{ik_x h}, \tag{4}$$

$$D_1 = t_1 A_2, \qquad D_2 e^{i k_2 x^h} = t_2 A_1 e^{i k_1 x^h}.$$
 (5)

Здесь под  $A_1$ ,  $A_2$ ,  $D_2$ ,  $D_1$  понимаются либо 1-, либо II-составляющие амплитуд  $A_1$ ,  $A_2$ ,  $D_2$ ,  $D_1$ . Величины $\rho_1$ ,  $\rho_2$ ,  $t_1$ ,  $t_2$  суть френелевы коэффициенты отражения и пропускания на границах x = 0 и x = h соответственно для 1-поляризации:

$$\rho_1 = \rho_{1\underline{1}} = \frac{k_x - k_{1x}}{k_x + k_{1x}}, \qquad \rho_2 = \rho_{2\underline{1}} = \frac{k_x - k_{2x}}{k_x + k_{2x}}, \tag{6}$$

$$t_1 = t_{1\underline{1}} = \frac{2k_x}{k_x + k_{1x}}, \qquad t_2 = t_{2\underline{1}} = \frac{2k_x}{k_x + k_{2x}}$$
 (7)

– либо для ІІ-поляризации:

$$\rho_{1} = \rho_{1\parallel} = \frac{k_{x}/\epsilon - k_{1x}/\epsilon_{1}}{k_{x}/\epsilon + k_{1x}/\epsilon_{1}}, \qquad \rho_{2} = \rho_{2\parallel} = \frac{k_{x}/\epsilon - k_{2x}/\epsilon_{2}}{k_{x}/\epsilon + k_{2x}/\epsilon_{2}}, \tag{8}$$

•

49

$$t_1 = t_{1\parallel} = \sqrt{\varepsilon/\varepsilon_1} \frac{2k_x/\varepsilon}{k_x/\varepsilon + k_{1x}/\varepsilon_1}, \qquad t_2 = t_{2\parallel} = \sqrt{\varepsilon/\varepsilon_2} \frac{2k_x/\varepsilon}{k_x/\varepsilon + k_{2x}/\varepsilon_2}. \tag{9}$$

4 Автометрия № 3, 1994 г.

---- .

·····

Запись граничных условий в форме (4), (5) удобна в том отношении, что она имеет силу не только для преломления и отражения из-за скачков диэлектрической проницаемости, но и при произвольных причинах отражения: отражение может быть обусловлено переходным слоем с непрерывным изменением показателя преломления либо тонким слоем металла на границах раздела, вообще любым отражающим покрытием. В подобных условиях формулы (4), (5) остаются в силе, а величины  $\rho_1, \rho_2, t_1, t_2$  задаются коэффициентами отражения и пропускания реальных покрытий.

Для того чтобы однородная линейная система уравнений (4) обладала ненулевыми решениями, ее детерминант должен равняться нулю. Это общее условие приводит к характеристическому уравнению

.....

$$\rho_1 \rho_2 \mathrm{e}^{2k_x \kappa} = 1. \tag{10}$$

Комплексные коэффициенты отражения  $\rho_1$ ,  $\rho_2$ , входящие в уравнение (10), зависят от  $k_x$ ,  $k_{1x}$ ,  $k_{2x}$ . Последние с помощью соотношения (2) можно выразить через  $k_x$ . Поэтому уравнение (10) можно рассматривать как уравнение относительно  $k_x$ , что вполне естественно, поскольку граничные условия, как всегда в граничных задачах, задают набор значений геометрических параметров поля, каковым и служит  $k_x$  — проекция волнового вектора на направление, вдоль которого поле «удерживается» внутри системы. По собственным значения  $k_x$  с помощью соотношений (2) можно вычислить константу распространения  $k_z$  (при фиксированной  $\omega$ ) или  $\omega$  (при фиксированной  $k_z$ ).

2. Полное отражение. При полном отражении модули коэффициентов отражения равны 1 и можно написать

$$\rho_1 = \exp(-2i\delta_1), \qquad \rho_2 = \exp(-2i\delta_2), \tag{11}$$

где  $2\delta_1$ ,  $2\delta_2$  — скачки фазы при отражении от границ x = 0 и x = h соответственно. Уравнение (10) преобразуется к виду

$$k_x h - \delta_1 - \delta_2 = \pi m, \tag{12}$$

где т — целое число.

В случае полного отражения из-за скачков диэлектрической проницаемости (соотношения (6), (8) для $\rho_1, \rho_2$ ) величины $\delta_1, \delta_2$  легко выражаются через  $k_x$ , поскольку из формулы (2) следует:

$$k_{1x} = i\sqrt{k_{x}^{2} - k_{1}^{2}} = i\sqrt{k^{2} - k_{1}^{2} - k_{x}^{2}}, \qquad k_{2x} = i\sqrt{k_{x}^{2} - k_{2}^{2}} = i\sqrt{k^{2} - k_{2}^{2} - k_{x}^{2}},$$

$$k_{x}^{2} \ge k_{1}^{2}, \qquad k_{x}^{2} \ge k_{2}^{2}.$$
(13)

Поэтому имеем для 1-поляризации

$$\delta_1 = \operatorname{arctg} \sqrt{(k^2 - k_1^2)/k_x^2 - 1}, \qquad \delta_2 = \operatorname{arctg} \sqrt{(k^2 - k_2^2)/k_x^2 - 1}$$
(14)

и для ⊩поляризации

$$\delta_1 = \operatorname{arctg}\left[\frac{\varepsilon}{\varepsilon_1}\sqrt{(k^2 - k_1^2)/k_x^2 - 1}\right], \qquad \delta_2 = \operatorname{arctg}\left[\frac{\varepsilon}{\varepsilon_2}\sqrt{(k^2 - k_2^2)/k_x^2 - 1}\right].$$
(15)

Введем безразмерные переменные

$$\xi = k_x / \sqrt{k^2 - k_1^2}, \qquad (16)$$

$$V = h\sqrt{k^2 - k_1^2} = \frac{\omega}{c} h\sqrt{\varepsilon - \varepsilon_1}, \qquad (17)$$

$$a = \sqrt{\varepsilon - \varepsilon_1} / \sqrt{\varepsilon - \varepsilon_2}$$
(18)

и примем соглашение

$$\varepsilon_1 \ge \varepsilon_2, \quad a \le 1.$$
 (19)

С помощью введенных обозначений запишем для 1-поляризации

$$V\xi = \arctan \sqrt{\xi^{-2} - 1} + \arctan \sqrt{(a\xi)^2 - 1} + \pi m$$
 (20)

или еще проще

$$V\xi = \arccos\xi + \arccos(a\xi) + \pi m \tag{20a}$$

и для II-поляризации

$$V\xi = \operatorname{arctg}\left(\frac{e}{\epsilon_1}\sqrt{\xi^{-2}-1}\right) + \operatorname{arctg}\left(\frac{e}{\epsilon_2}\sqrt{(a\xi)^{-2}-1}\right) + \pi m.$$
(21)

Уравнения (20), (20а), (21) представляют собой сравнительно простые трансцендентные уравнения, записанные в форме, наиболее удобной для общего анализа и числовых расчетов.

Переменная  $\xi$  изменяется в пределах  $0 \le \xi \le 1$ , которые отвечают скользящему падению ( $\xi = 0$ ) и предельному углу полного отражения ( $\xi = 1$ ). В этом интервале тригонометрические функции в уравнениях (20a), (21) монотонно уменьшаются с ростом  $\xi$ . Поэтому при заданных значениях параметров  $V, m, \varepsilon/\varepsilon_2, \varepsilon/\varepsilon_1$  решение, если оно существует, единственно. Рис. 2 иллюстрирует сделанное утверждение для V = 14 и 1-поляризации.

Уравнения (20а), (21) при m = -1 имеют решение  $\xi = 0$ . Однако в этом случае поле внутри световода оказывается равным нулю:

$$A_1 e^{ik_x x} + A_2 e^{-ik_x x} = 2\sqrt{A_1 A_2} \cos(k_x h - \delta_1) = 0,$$

так как при  $\xi = 0$  имсем  $k_x = 0, \delta_1 = \pi/2$ . Мода наинизшего порядка m = 0 при a = 1 всегда существует, поскольку уравнения

$$V\xi = 2 \operatorname{arctg} \frac{\varepsilon}{\varepsilon_1} \sqrt{\xi^{-2} - 1}, \qquad V\xi = 2 \operatorname{arccos} \xi \qquad (22)$$

имеют решение при любых значениях параметров V и  $\varepsilon/\varepsilon_1$ . Если a < 1, то уравнения (20a), (21) для основной моды (m = 0)

$$V\xi = \arccos\xi + \arccos\xi, \tag{23}$$

$$V\xi = \arctan \frac{\varepsilon}{\varepsilon_1} \sqrt{\xi^{-2} - 1} + \arctan \frac{\varepsilon}{\varepsilon_2} \sqrt{(a\xi)^{-2} - 1}$$
(24)

имеют решения лишь при выполнении условий [2]

.

Рис. 2. Графики функций, входящих в уравнение (20а):

прямые отвечают функции  $V\xi = \pi m$  (V = 14), сплошные привые соответствуют сумме arccost + агссова для  $\sigma = 1$  ( $\sigma$ ) п  $\sigma = 2/3$  ( $\sigma$ ), штриховые привые суть графики функций агссов и агссова по отдельности



**4\*** 51

$$V > \arccos a$$
,  $V > \arctan \frac{\varepsilon}{\varepsilon_2} \sqrt{a^{-2} - 1}$  (25)

соответственно для 1- и II-поляризаций. Максимальное число мод  $m_{max}$  определяется нарушением полного отражения на границе x = 0 ( $\xi = 1$ ) и задается соотношениями [2]

$$m_{\max} = \left[\frac{1}{\pi} \left(V - \arccos a\right)\right] \quad (1-поляризация), \tag{26}$$

$$m_{\max} = \left[\frac{1}{\pi} \left(V - \arctan \frac{\varepsilon}{\varepsilon_2} \sqrt{a^{-2} - 1}\right] \quad (I-поляризация), \quad (27)$$

где [b] обозначает целую часть числа b.

При больших значениях параметров V и m основную роль в характеристических уравнениях играют члены V $\xi$  и  $\pi m$ , а фазы  $\delta_1$ .  $\delta_2$  приводят к небольшим поправкам. Разлагая  $\delta_1$ .  $\delta_2$  в ряд около точки  $\xi = \pi (m + 1)/V$ , приходим к следующему приближенному выражению:

$$\xi = \xi_m + \delta_m / (V - d\delta/d\xi), \quad \xi_m = \pi (m+1)/V, \quad (28)$$

 $\delta_m = -\arcsin\xi_m - \arcsin(a\xi_m)$  (1-поляризация),

$$\frac{d\delta}{d\xi} = -(1-\xi_m^2)^{-1/2} - a(1-a^2\xi_m^2)^{-1/2},$$

$$\delta_m = -\operatorname{arctg}\left(\frac{\varepsilon_2}{\varepsilon}\xi_m/\sqrt{1-\xi_m^2}\right) - \operatorname{arctg}\left(\frac{\varepsilon_2}{\varepsilon}a\xi_m/\sqrt{1-a^2\xi_m^2}\right) (II-поляризация)$$

$$\frac{d\delta}{d\xi} = -\frac{\varepsilon_1/\varepsilon}{\varepsilon_1/\varepsilon_1} - \frac{a\varepsilon_2/\varepsilon_1}{\varepsilon_1/\varepsilon_1} - \frac{\varepsilon_2}{\varepsilon_1/\varepsilon_1} - \frac{\varepsilon_2}{\varepsilon_1} - \frac{\varepsilon_2}{$$

$$\frac{d\xi}{d\xi} = -\frac{1}{\sqrt{1-\xi_m^2}} \left[1-(1-\varepsilon_1^2/\varepsilon_1^2)\xi_m^2\right] - \frac{1}{\sqrt{1-a^2\xi_m^2}} \left[1-(1-\varepsilon_2^2/\varepsilon_1^2)(a\xi_m^2)^2\right].$$

Приведем без вывода приближенные формулы для малых 5:

$$\xi = \pi \frac{m+1}{V+1+a} \quad (1-\text{поляризация}), \tag{29}$$

$$\xi = \pi \frac{m+1}{V + (s_1 + 2s_2)/s} \quad (1-\text{поляризация}) \tag{30}$$

— и для малых значений 1 — <br/>
<b

$$\xi = 1 - \frac{(V - \pi m)^2}{2[1 + \sqrt{1 + V(V - \pi m)/2}]^2}, \quad a = 1 \quad (1 - \text{поляризация}), \quad (31)$$

$$\xi = 1 - \frac{2[\nu - \pi m - \arccos a]^2}{[1 + \sqrt{1 + 2(\nu + a/\sqrt{1 - a^2})(\nu - \pi m - \arccos a)}]^2},$$
  
$$a < 1 \quad (1-\text{поляризация}), \qquad (32)$$

$$\xi = 1 - \frac{(V - \pi m)^2 \epsilon_1 / \epsilon}{2[1 + \sqrt{1 + V(V - \pi m)\epsilon_1^2 / 2\epsilon^2}]^2}, \quad a = 1 \quad (\text{II-поляризация}), \quad (33)$$

$$\xi = 1 - \frac{2(V - \pi m - A)^2 \varepsilon_1 / \varepsilon}{\left[1 + \sqrt{1 + 2(V + B)(V - \pi m - A)\varepsilon_1^2 / \varepsilon^2}\right]^2}, \quad a < 1,$$
(34)



$$A = \operatorname{arctg}\left(\frac{e}{\epsilon_2}\sqrt{a^{-2}-1}\right), \qquad B = \frac{a}{\sqrt{1-a^2}}\frac{\epsilon/\epsilon_2}{a^2+(1-a^2)\epsilon^2/\epsilon_2^2}$$

-....

Формулы, эквивалентные (29) и (30), получены в [2].

Выражения (29)—(34) содержат большое число параметров (*m*, *V*, *a*,  $\varepsilon_1/\varepsilon_2$ ), и подробный их анализ здесь вряд ли целесообразен. Ограничимся упоминанием линейной зависимости  $\xi$  от *m* при  $\xi \ll 1$ , т. е. вдали от предельного угла полного отражения, квадратичной зависимости  $1 - \xi$  от  $V - \pi m$  вблизи предельного угла ( $1 - \xi \ll 1$ ). Отметим также поляризационный эффект, связанный с зависимостью  $\delta_1$  и  $\delta_2$  от поляризации.

Численные решения  $\xi(V)$  характеристического уравнения сравнительно просто находятся предварительным вычислением обратной функции  $V(\xi)$  по формулам

$$V(\xi) = \frac{1}{\xi} \left( \pi m + \arccos \xi + \arccos \xi \right), \tag{206}$$

•

$$V(\xi) = \frac{1}{\xi} \left[ \pi m + \operatorname{arctg} \frac{e}{e_1} \sqrt{\xi^{-2} - 1} + \operatorname{arctg} \frac{e}{e_2} \sqrt{(a\xi)^{-2} - 1} \right].$$
(21a)

Затем графически или с помощью интерполяции можно вычислить  $\xi(V)$  с любой необходимой точностью.

Сравнение значений  $\xi(V)$  для m = 0, 1 и 2, полученных из формул (29) и (31), с результатами численного расчета привело к следующим выводам. В интервале 0,4 <  $\xi$  < 1 значения из (31) отличаются от точных не более чем на единицу второго знака после запятой. Формула (29) дает точность не хуже двух единиц второго знака после запятой в интервале 0 <  $\xi$  < 0,5. Таким образом, с указанной точностью собственные значения  $\xi$  можно вычислять с помощью приведенных выражений во всем интервале изменения  $\xi$ .

Характеристические уравнения в форме (20а), (21) представляются наиболее простыми математически и наглядными с физической точки зрения. Переменная  $\xi$  удобна в том отношении, что левая часть уравнений (20а) и (21) оказывается самой простой — линейной функцией от  $\xi$ , что иллюстрирует рис. 2. В отличие от принятого здесь в [2] введена переменная  $b = 1 - \xi^2$ , для которой вместо, например, уравнения (20а) получается

$$V\sqrt{1-b} = \operatorname{arctg}\sqrt{b/(1-b)} + \operatorname{arctg}\sqrt{1/(a^2(1-b)) - 1} + \pi m,$$
 (20B)

и оно, очевидно, более сложное. В работе [3] от левой и правой частей характеристического уравнения вычисляется тангенс, т. е. линейная функция  $V\xi$ заменяется на tg  $V\xi$ . Таким образом, в математическом отношении уравнения (20), (20а), (21) наиболее просты.

Переменная  $\xi$  ссть нормированная поперечная компонента волновых векторов поля внутри слоя, и она очевидным образом связана с константой распространения  $k_2$  и с k:

$$\xi^2 = (k^2 - k_z^2)/(k^2 - k_1^2).$$

Величина в из [2] есть

$$b = 1 - \xi^2 = (k_{1x}/i)^2/(k^2 - k_1^2),$$

т. е. тем же способом нормированный квадрат мнимой части волнового вектора уходящей волны в среде 1, и эта величина, несомненно, физически менее показательна и интересна.

3. Затухающие моды. В реальных системах отражение может быть неполным, а среда световода — обладать поглощением. Оба фактора приводят к затуханию полей. В такой задаче поле и характеристическое уравнение по-

прежнему задаются формулами (1) и (10). Отличие состоит в том, что модули коэффициентов отражения меньше единицы

$$\rho_1 \rho_2 = r \exp[-2i(\delta_1 + \delta_2)], \quad r = |\rho_1 \rho_2| < 1, \quad (35)$$

и величина  $k_x$  оказывается комплексной:  $k_x = k'_x + ik''_x$ . Разделяя в характеристическом уравнении модульную и фазовую части, приходим к системе уравнений относительно  $k'_x$  и  $k''_x$ :

$$k'_{x}h = \delta_{1}(k'_{x}, k''_{x}) + \delta_{2}(k'_{x}, k''_{x}) + \pi m,$$

$$2k''_{x}h = \ln [r(k'_{x}, k''_{x})].$$
(36)

Величины  $r, \delta_1, \delta_2$  зависят от  $k'_x, k''_x$ , и в общем случае система уравнений (36) достаточно сложна.

Допустим, что система (36) решена и  $k'_x$ ,  $k''_x$  известны. Тогда из равенств (2) находим систему уравнений для вещественной и мнимой частей *z*-компоненты волнового вектора  $k_z = k'_z + ik''_z$ :

$$k_{z}^{\prime 2} - k_{z}^{\prime \prime 2} = \frac{\omega^{2}}{c^{2}} \varepsilon^{\prime} - k_{x}^{\prime 2} + k_{x}^{\prime 2}, \qquad 2k_{z}^{\prime} k_{z}^{\prime \prime} = \frac{\omega^{2}}{c^{2}} \varepsilon^{\prime \prime} - 2k_{x}^{\prime} k_{x}^{\prime \prime}. \tag{37}$$

Из уравнений видно, что и неполное отражение  $(k_x'' \neq 0)$ , и поглощение  $(\varepsilon'' \neq 0)$  обусловливают затухание волн в направлении z  $(k_z'' \neq 0)$ . Формулы (36), (37) наглядно иллюстрируют высказанную выше мысль о том, что естественной переменной в граничной задаче световода служит величина  $k_x$ , а другие характеристики мод находятся из уравнений, в правую часть которых входят собственные значения  $k_x$ .

В простейшем случае  $\varepsilon'' = 0$ ,  $k_z''^2 \ll k_z'^2$ ,  $k_x''^2 \ll k_x'^2$  находим

$$k_{z}' = \sqrt{\omega^{2} \varepsilon' / c^{2} - k_{x}'^{2}}, \qquad k_{z}'' = -\frac{k_{x}'}{k_{z}'} k_{x}'' = \frac{k_{x}'}{2\hbar k_{z}'} \ln \frac{1}{r}.$$
 (38)

Величина  $2hk'_{z}/k'_{x}$  представляет собой расстояние между двумя последовательными точками падения луча внутри слоя на его границу, и, следовательно,  $k'_{z}$  согласно (38) задает ослабление поля на фактор *r* на протяжении этой длины.

При углах падения на границы световода меньше предельного в средах I и 2 распространяются волны, также затухающие в направлениях x, z. Для описания зависимости от z служат формулы (1) и (37), (38), а для  $k_{1x}$ ,  $k_{2x}$  из соотношений (2) получаем уравнения:

$$(k'_{1x} + ik''_{1x})^2 = (k'_x + ik''_x)^2 - (\varepsilon - \varepsilon_1)\omega^2/c^2,$$
(39)

$$(k'_{2x} + ik''_{2x})^2 = (k'_x + ik''_x)^2 - (\varepsilon - \varepsilon_2)\omega^2/c^2.$$
(40)

Решения уравнений (39), (40) задают, в частности, положения  $(k'_{1x}, k'_{2x})$  и ширины  $(k''_{1x}, k''_{2x})$  колец интерференционной картины пластинки Люммера — Герке, изобретенной в 1901 г. и применяющейся в качестве спектрального прибора [5]. Ее следует рассматривать как предтечу световодов в той же мере, в какой эталон Фабри — Перо (1897 г. [5]) является прародителем открытых резонаторов.

Некоторые постановки вопросов, принятые в теории пластинки Люммера — Герке, и соответствующие результаты полезны в теории световодов. Изложенное относится, в частности, к анализу роли дифракции при возбуждении мод световода [6, 7]. Одна из схем возбуждения показана на рис. 3 [1—3,

54

\_ \_\_\_\_

Рис. 3. Схема возбуждения мод пластинки Люммера — Герке и световода с помощью призмы полного отражения

5—7]. Плоская волна, проходящая входную призму полного отражения, ограничена по протяженности волново-го фронта (d), и вследствие дифракции

в световоде формируется пакет плоских волн с характерной шириной  $\Delta \varphi_d = \lambda/d$ . Легко показать, что

$$d = 2h\sin\varphi, \quad \Delta\varphi_d = \lambda/2h\sin\varphi, \quad (41)$$

где  $\varphi$  — угол падения на границу. Сопоставим  $\Delta \varphi_d$  с угловым интервалом  $\Delta \varphi$  между модами, которые отличаются значением числа *m* на  $\Delta m$ . Из характеристического уравнения (12) находим

$$h\Delta k_x = \frac{d\delta}{dk_x}\Delta k_x + \pi\Delta m, \quad \delta = \delta_1 + \delta_2,$$

и, следовательно,

$$\Delta k_x = \pi \Delta m / (h - d\delta / dk_x). \tag{42}$$

Принимая во внимание соотношения

$$k_x = k\cos\varphi, \quad \Delta k_x = -k\sin\varphi\Delta\varphi, \quad k = 2\pi/\lambda,$$

приходим к выражению

 $|\Delta \varphi| = \lambda/2h_e \sin\varphi, \quad h_e = h - d\delta/dk_x, \quad \Delta m = 1.$ (43)

Таким образом, с точностью до множителя  $h/h_s \approx 1$  величины  $\Delta \varphi$  и  $\Delta \varphi_2$  совпадают [6, 7]. Следовательно, из-за дифракции в световоде должна возбуждаться не одна мода, подобно тому, как в пластинке Люммера — Герке наблюдается не одно интерференционное кольцо.

4. Обсуждение. Сравним развитый способ расчета собственных значений с другими, изложенными в литературе. Выше рассматривалась стандартная постановка граничной задачи для волн, бегущих в слое конечной толщины и неограниченной протяженности (в направлении оси z). Дискретные собственные значения возникают как следствие общего требования ненулевых решений волнового уравнения, и это требование оформляется в виде уравнения (10). При таком подходе характеристическое уравнение обладает максимально возможной общностью. Отметим также полезную аналогию уравнения (10) с характеристическим уравнением открытых резонаторов.

В литературе часто применяют иную аргументацию, рассматривая распространение в световоде так называемой «зигзагообразной волны» [1—3]. При таком способе рассуждений характеристическое уравнение в форме (12) возникает как следствие требования точной синфазности различных частей (соседних «зигзагов») волны. Подобная аргументация вызывает ряд возражений. Во-первых, уравнение (12) имеет менее общий характер, чем уравнение (10). Во-вторых, остается неясным, почему не могут существовать не вполне синфазные волны. В-третьих, не очевиден переход к затухающим волнам (поглощение, неполное отражение). Наконец, понятие зигзагообразной волны обычно связывают с конечностью размера ее волнового фронта и апеллируют к оптико-геометрическому приближению, имея в виду в то же время бесконечно протяженный слой. Известно, однако, что при достаточно большом пути распространения ограниченность волнового фронта приводит к существенному проявлению дифракции (зона Фраунгофера). Ссылка на ограниченность длины реальных световодов не разъясняет ситуации, но усугубля-



ет неполноценность аргументации, ибо волновод конечной длины — это уже другая граничная задача, с другими собственными значениями (в частности, они комплексны даже при r = 1 [8]). Пластинка Люммера — Герке, упомянутая в разделе [3], относится к световодам конечной длины, и наличие в ее интерференционной картине нескольких колец наглядно иллюстрирует утверждение о том, что понятие моды световода связано с плоскими волнами, бесконечно протяженными в направлении свободного распространения.

### СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

- 1. Introduction to Integrated Optics /Ed. by M. K. Barnoski.—N. Y.; L.: Plenum Press, 1974. (Пер.: Введение в интегральную оптику /Под ред. М. К. Барноски.—М.: Мир, 1977).
- 2. Kogelnik H. Integrated Optica /Ed. by T. Tamir.—Berlin a. o.: Springer, 1975.—Ch. 2.—P. 27. (Пер.: Интегральная оптика.—М.: Мир, 1978.—Гл. 2).
- 3. Unger H.-G. Planar Optical Waveguides and Fibers.—Oxford: Clarendon Press, 1977. (Пер.: Х.-Г. Унгер. Планарные и волоконные оптические волноводы.—М.: Мир, 1980).
- 4. Сивухин Д. В. Общий курс физики. Оптика. 2-е изд. М.: Наука, 1985.
- 5. Talansky S. High Resolution Spectroscopy.— N. Y.; Chicago, 1947. (Пер.: С. Таланский. Спектроскопия высокой разрешающей силы.— М.: ИЛ, 1955).
- 6. Королев Ф. А. // Труды ФИАН. М. Л.: Изд. АН СССР, 1940. Т. 2.

.

- 7. Королев Ф. А. Спектроскопия высокой разрешающей силы. М.: Гостехиздат, 1953.
- 8. Вайнштейн Л. А. Открытые резонаторы и волноводы. М.: Сов. радио, 1966.

Поступила в редакцию 2 марта 1994 г.

ŧ