

положении, что $\xi(k)$ — гауссовый случайный процесс. Оценка ρ_1^2 в этом смысле более robustна (устойчива).

Предположим, например, что случайный процесс $\xi(k)$ описывается соотношением

$$\xi(k) = \exp \eta(k) - \exp(\sigma^2/2),$$

где $\{\eta(k), k = 0, \pm 1, \dots\}$ — гауссовый стационарный процесс со средним 0 и с корреляционной функцией $r(k) = E\eta(j+k)\eta(j)$, причем $r(0) = \sigma^2$. В этом случае говорят, что $\xi(k)$ — логарифмически нормальный стационарный случайный процесс.

Используясь свойствами логарифмически нормального распределения (см., например, [8]), нетрудно показать, что

$$R(0) = E\xi^2(0) = e^{\sigma^2}(e^{\sigma^2} - 1),$$

$$E\rho_1^2 = \frac{1}{m^2} \sum_{j=1}^m \sum_{k=1}^m E[\xi(j)\xi(k)]^2 = m^{-2}e^{2\sigma^2} \sum_{j=1}^m \sum_{k=1}^m [e^{2\sigma^2+4r(j-k)} -$$

$$- 4e^{\sigma^2+2r(j-k)} + 4e^{r(j-k)} + 2e^{\sigma^2} - 3]$$

и

$$E\rho_1^2 - R^2(0) = m^{-2}e^{2\sigma^2} \sum_{j=1}^m \sum_{k=1}^m [e^{2\sigma^2}[e^{4r(j-k)} - 1] -$$

$$- 4e^{\sigma^2}[e^{2r(j-k)} - 1] + 4[e^{r(j-k)} - 1]],$$

причем $E\rho_1^2 - R^2(0) = O(m^{-1})$, если только $\sum_{j=0}^{\infty} |r(j)| < \infty$.

Что же касается оценки ρ_2^2 , то она здесь оказывается непригодной, так как $E\xi^4(0) \neq 3R^2(0)$.

ЛИТЕРАТУРА

- Левин Б. Р. Теоретические основы статистической радиотехники. Кн. 1.— М.: Сов. радио, 1974.
- Мирский Г. Я. Характеристики стохастической взаимосвязи и их измерения.— М.: Энергоиздат, 1982.
- Романенко А. Ф., Сергеев Г. А. Вопросы прикладного анализа случайных процессов.— М.: Сов. радио, 1968.
- Жовинский А. И. Оценивание интервала корреляции с позиции теории проверки гипотез.— Радиотехника и электроника, 1975, т. 20, № 9, с. 1962—1964.
- Кулешов Е. Л. Оценивание интервала корреляции.— Автометрия, 1984, № 2, с. 100—102.
- Алексеев В. Г. Об оценках некоторых функционалов от спектральной плотности гауссовых случайных процессов.— Теория вероятностей и ее применения, 1980, т. 25, № 2, с. 271—277.
- Монин А. С., Яблом А. М. Статистическая гидромеханика. Ч. I.— М.: Наука, 1965.
- Прохоров А. В. Логарифмически нормальное распределение.— В кн.: Математическая энциклопедия, т. 3. М.: Сов. энциклопедия, 1982, с. 408.

Поступила в редакцию 21 января 1985 г.

УДК 621.391.81

В. А. ПОНОМАРЕВ

(Устинов)

СТРУКТУРА СИСТЕМЫ ДИСКРЕТНЫХ ЭКСПОНЕНЦИАЛЬНЫХ ФУНКЦИЙ

Широкое применение спектрального разложения по дискретным экспоненциальным функциям (ДЭФ) в задачах цифровой обработки стационарных процессов и систем объясняется в основном двумя причинами. Во-первых, ДЭФ так же, как характеристики стационарных случай-

ных процессов и систем (авто- и взаимно корреляционные функции, импульсная переходная функция), обладают фундаментальным свойством спектральный анализ дискретных сигналов большой длительности необходимо проводить в реальном масштабе времени.

Применение алгоритмов БПФ по основанию 2 для решения этих задач наталкивается на существенный недостаток данных алгоритмов: процесс вычислений можно начинать только после поступления более половины отсчетов исходного дискретного сигнала.

Задача данной работы — исследование структуры системы дискретных экспоненциальных функций с целью разработки алгоритма прямого и обратного дискретного преобразования Фурье последовательностей большой длительности в реальном масштабе времени.

Пусть задан дискретный сигнал $x(n)$, $n = 0, M - 1$, который может быть представлен в виде вектора M -мерного линейного пространства

$$\mathbf{X}_M = [x(0), x(1), \dots, x(M-1)]^T, \quad (1)$$

где $M = 2^p$, $p = 1, 2, \dots$; T — символ транспонирования.

Дискретное преобразование Фурье \mathbf{X}_M в матричной форме определяется как

$$\mathbf{S}_M = F_M \mathbf{X}_M / M, \quad (2)$$

где $\mathbf{S}_M = [s(0), s(1), \dots, s(M-1)]^T$ — вектор коэффициентов разложения вектора \mathbf{X}_M в дискретном базисе Фурье; F_M — матрица ДЭФ размерностью $M \times M$:

$$\begin{aligned} \{\text{def}(k, n)\} = F_M = & \begin{bmatrix} 0 & 1 & \dots & (M-1) & n \\ 0 & 1 & 1 & \dots & 1 \\ 1 & 1 & W_m^1 & \dots & W_M^{(M-1)} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ (M-1) & 1 & W_M^{(M-1)} & \dots & W_M^{(M-1)(M-1)} \end{bmatrix}, \\ & W_M = \exp\left(-j \frac{2\pi}{M}\right). \end{aligned}$$

Так как матрица F_M симметрична и унитарна, то обратное ДПФ определяется сопряженной матрицей $F_M^* = F_M^{-1}$:

$$\mathbf{X}_M = F_M^* \mathbf{S}_M = F_M^{-1} \mathbf{S}_M. \quad (3)$$

Соотношениями (2) и (3) задаются в матричной форме прямое и обратное ДПФ соответственно. Как уже отмечалось, применение алгоритмов БПФ по основанию два для вычисления прямого (или обратного) ДПФ требует, чтобы на входе алгоритма имелось более половины отсчетов дискретного сигнала $x(n)$ (или $s(n)$). Это свойство алгоритмов БПФ, естественно, ограничивает применение их в системах обработки сигналов большой длительности в реальном масштабе времени, так как запаздывание в начале вычислений не может быть скомпенсировано быстродействием алгоритмов БПФ.

Пусть число отсчетов \mathbf{X}_M , $M = 2^p$, $p = 1, 2, \dots$, дискретного сигнала (1) равно

$$M = Nr, \quad N = 2^{p_1}, \quad r = 2^{p_2}, \quad p_1 + p_2 = p, \quad p_1, p_2 = 1, 2, \dots \quad (4)$$

Матрица ДЭФ F_M в этом случае может быть представлена следующим образом:

$$\{ \text{def}(k, n) \} = F_{Nr} = \begin{bmatrix} 0 & 1 & \dots & (Nr-1) \\ 0 & -1 & 1 & \dots & 1 \\ 1 & 1 & W_N^{1/r} & \dots & W_N^{\frac{Nr-1}{r}} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ (Nr-1) & 1 & W_N^{\frac{Nr-1}{r}} & \dots & W^{\frac{(Nr-1)(Nr-1)}{r}} \end{bmatrix}_k, \\ W_N = \exp\left(-j\frac{2\pi}{N}\right). \quad (5)$$

Обозначим множество номеров строк матрицы F_{Nr} через E :

$$E = \{0, 1, 2, \dots, Nr-1\}. \quad (6)$$

Применив к множеству номеров строк E матрицы F_{Nr} отношение сравнимости по модулю r [3], получим r подмножеств классов вычетов по модулю r , мощность каждого из которых равна r :

$$\begin{aligned} E_0 &= \{0, r, \dots, r(N-1)\}; \\ E_1 &= \{1, r+1, \dots, r(N-1)+1\}; \\ &\dots \\ E_{r-1} &= \{r-1, 2r-1, \dots, Nr-1\}; \\ E_i &\neq \emptyset; \quad E_i \cap E_j = \emptyset; \quad \bigcup_{i=0}^{r-1} E_i = E. \end{aligned} \quad (7)$$

Используя полученное разбиение, переупорядочим множество строк матрицы F_{Nr} и представим ее в виде блочной матрицы

$$A_{r,\text{бл}} = \begin{bmatrix} 0 & 1 & \dots & (r-1) \\ 0 & A_{11} & A_{12} & \dots & A_{1r} \\ 1 & A_{21} & A_{22} & \dots & A_{2r} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ (r-1) & A_{r1} & A_{r2} & \dots & A_{rr} \end{bmatrix}_k, \quad (8)$$

где A_{ij} , $i, j = 1, 2, \dots, r$ — матрицы размером N , номера строк которых являются классами вычетов по модулю r .

Проанализируем структуру блочной матрицы (8). С учетом соотношений (5) и (7) несложно установить, что матрицы A_{ii} , $i = 1, 2, \dots, r$, образующие первый столбец блочной матрицы $A_{r,\text{бл}}$, представляются в общем виде следующим образом:

$$A_{i,1} = \begin{bmatrix} 0 & 1 & \dots & (N-1) \\ 0 & 1 & W_N^{(i-1)/r} & \dots & W_N^{\frac{(i-1)(N-1)}{r}} \\ 1 & 1 & W_N^{1+\frac{(i-1)}{r}} & \dots & W_N^{\left[1+\frac{(i-1)}{r}\right](N-1)} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ (N-1) & 1 & W_N^{\left[N-1+\frac{(i-1)}{r}\right]} & \dots & W_N^{\left[N-1+\frac{(i-1)}{r}\right](N-1)} \end{bmatrix}_k, \quad i = 1, \dots, r, \quad (9)$$

а матрицы A_{ij} , $j = 1, 2, \dots, r$, $i = 1, \dots, r$, образующие строки блочной матрицы $A_{r,\text{бл}}$, могут быть получены как кронекеровские произведения

матрицы $A_{i,1}$, $i = 1, \dots, r$, на строки C_j ($j = 1, 2, \dots, r$) матрицы ДЭФ размерностью $r \times r$:

$$F_r = \begin{bmatrix} 0 & 1 & \cdots & (r-1) \\ 0 & 1 & \cdots & 1 \\ 1 & 1 & W_r^1 & \cdots & W_r^{(r-1)} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ (r-1) & 1 & W_r^{(r-1)} & \cdots & W_r^{(r-1)(r-1)} \end{bmatrix}_k^n, \quad W_r = \exp\left(-j \frac{2\pi}{r}\right). \quad (10)$$

Следовательно, блочная матрица (8) с учетом (9) и (10) преобразуется к виду

$$A_{r,6\text{л}} = \begin{bmatrix} 0 & 1 & \cdots & (r-1) \\ 0 & A_{11} & A_{11} & \cdots & A_{11} \\ 1 & A_{21} & W_r^1 A_{21} & \cdots & W_r^{(r-1)} A_{21} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ (r-1) & A_{r1} & W_r^{(r-1)} A_{r1} & \cdots & W_r^{(r-1)(r-1)} A_{r1} \end{bmatrix}, \quad (11)$$

где $A_{ij} = A_{ii} \otimes C_j$, \otimes — символ кронекеровского произведения; $G_j = [1, W_r^{(j-1)}, \dots, W_r^{(j-1)(r-1)}]$, $i = 1, 2, \dots, r$, $j = 1, 2, \dots, r$.

Рассмотрим структуру матрицы F_M^* обратного ДПФ. Представляя число отсчетов S_M согласно соотношению (4), матрицу F_M^* запишем в виде

$$\{\text{def}^*(k, n)\} = F_{Nr}^* = \begin{bmatrix} 0 & 1 & \cdots & (Nr-1) \\ 0 & 1 & 1 & \cdots & 1 \\ 1 & 1 & W_N^{-1/r} & \cdots & W_N^{-\frac{Nr-1}{r}} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\ (Nr-1) & 1 & W_N^{-\frac{Nr-1}{r}} & \cdots & W_N^{-\frac{(Nr-1)(Nr-1)}{r}} \end{bmatrix}_n^k. \quad (12)$$

Аналогичным образом применяя к множеству строк матрицы F_{Nr}^* отношение сравнимости по модулю r , находим r подмножеств классов вычетов по модулю r , мощность каждого из которых равна r (7). Переупорядочивая строки матрицы F_{Nr}^* , согласно полученному разбиению, представим ее в виде блочной матрицы

$$B_{r,6\text{л}} = \begin{bmatrix} 0 & 1 & \cdots & (r-1) \\ 0 & B_{11} & B_{12} & \cdots & B_{1r} \\ 1 & B_{21} & B_{22} & \cdots & B_{2r} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\ (r-1) & B_{r1} & B_{r2} & \cdots & B_{rr} \end{bmatrix}, \quad (13)$$

где

$$B_{i,1} = \begin{bmatrix} 0 & 1 & \cdots & (N-1) \\ 0 & 1 & W_N^{-\frac{(i-1)}{r}(N-1)} & \cdots & W_N^{-\frac{(i-1)}{r}(N-1)} \\ 1 & 1 & W_N^{-\left[1+\frac{(i-1)}{r}\right](N-1)} & \cdots & W_N^{-\left[1+\frac{(i-1)}{r}\right](N-1)} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\ (N-1) & 1 & W_N^{-\left[N-1+\frac{(i-1)}{r}\right](N-1)} & \cdots & W_N^{-\left[N-1+\frac{(i-1)}{r}\right](N-1)} \end{bmatrix}; \quad (14)$$

$$B_{ij} = B_{i1} \otimes D_j, \quad D_j = [1, W_r^{-(j-1)}, \dots, W_r^{-(j-1)(r-1)}], \quad (15)$$

$$i = 1, 2, \dots, r, \quad j = 1, 2, \dots, r.$$

Блочная матрица (8) с учетом (14) и (15) преобразуется к виду

$$B_{r,6\text{л}} = \begin{bmatrix} 0 & 1 & \cdots & (r-1) \\ 1 & \begin{bmatrix} B_{11} & B_{11} & \cdots & B_{11} \\ B_{21} & W_r^{-1}B_{21} & \cdots & W_r^{-(r-1)}B_{21} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\ (r-1) & B_{r1} & W_r^{-(r-1)}B_{r1} & \cdots & W_r^{-(r-1)(r-1)}B_{r1} \end{bmatrix} \\ \vdots & & & & \end{bmatrix}. \quad (16)$$

Сравнивая соотношения (9) и (14), а также строчные матрицы C_j (10) и D_j (15), нетрудно видеть, что блочные матрицы $A_{r,6\text{л}}$ и $B_{r,6\text{л}}$, определяющие соответственно прямое и обратное ДПФ, отличаются комплексной сопряженностью элементов. Поэтому в дальнейшем будем рассматривать структуру матрицы $A_{r,6\text{л}}$ (8) прямого ДПФ, так как распространение полученных результатов на обратное ДПФ сводится к переходу к комплексно-сопряженным значениям.

Представим вектор \mathbf{X}_M (1) в виде блочного вектора \mathbf{X}_r :

$$\mathbf{X}_r = [\mathbf{X}_0, \mathbf{X}_1, \dots, \mathbf{X}_{r-1}]^T. \quad (17)$$

Здесь $\mathbf{X}_i = [x(iN), x(iN+1), \dots, x(iN+N-1)]^T$, $i = 0, 1, \dots, r-1$. Тогда вычисление ДПФ вектора \mathbf{X}_M , согласно выражению (2), с учетом (11) и (17) можно найти как

$$\mathbf{S}_r = A_{r,6\text{л}} \mathbf{X}_r / M, \quad (18)$$

где $\mathbf{S}_r = [\mathbf{S}_0, \mathbf{S}_1, \dots, \mathbf{S}_{r-1}]^T$ — вектор коэффициентов разложения блочного вектора \mathbf{X}_r : $\mathbf{S}_i = [s(i), s(r+i), \dots, s(rN-r+i)]^T$, $i = 0, 1, \dots, r-1$.

Отметим, что вычисление вектора \mathbf{S}_r можно проводить в r этапов, каждый из которых состоит из r подэтапов. Действительно, при поступлении вектора $\mathbf{X}_0 = [x(0), x(1), \dots, x(N-1)]^T$ на первом этапе определяем матричные произведения

$$\mathbf{Y}_{i,0} = A_{i,1} \times \mathbf{X}_0,$$

где $i = 1, 2, \dots, r$ — номер подэтапа. На втором этапе при поступлении вектора $\mathbf{X}_1 = [x(N), x(N+1), \dots, x(2N-1)]^T$ находим матричные произведения $\mathbf{Y}_{i,1} = A_{i,1} \mathbf{X}_1 W_r^{(i-1)}$, $i = 1, 2, \dots, r$, и сумму векторов $\mathbf{Y}_{i,0}$ и $\mathbf{Y}_{i,1}$, $i = 1, \dots, r$. Выполняя аналогично оставшиеся $r-2$ этапа, получим вектор \mathbf{S}_r коэффициентов ДПФ вектора \mathbf{X}_r :

$$\mathbf{S}_r = [\mathbf{S}_0, \mathbf{S}_1, \dots, \mathbf{S}_{r-1}]^T, \quad (19)$$

где $\mathbf{S}_{i-1} = \frac{1}{M} \sum_{k=0}^{r-1} \mathbf{Y}_{i,k}$; $\mathbf{Y}_{i,k} = A_{i,1} \mathbf{X}_k W_r^{(i-1)k}$; i ; $k+1$ — номера подэтапов и этапов соответственно.

Естественно, поэтапное вычисление ДПФ вектора \mathbf{X}_r будет эффективным только в том случае, когда матричные произведения (19) могут быть получены с помощью быстрых алгоритмов.

Рассмотрим более подробно структуру матрицы $A_{i,1}$ (9). В работе [4] введена система параметрических ДЭФ (ДЭФ-II), которые при значении параметра $\Theta = 0$ переходят в обычные ДЭФ:

$$F_{N,\Theta} = \begin{bmatrix} 0 & 1 & \cdots & N-1 \\ 0 & \begin{bmatrix} 1 & W_N^\Theta & \cdots & W_N^{\Theta(N-1)} \\ 1 & W_N^{1+\Theta} & \cdots & W_N^{(1+\Theta)(N-1)} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\ (N-1) & 1 & W_N^{(N-1)+\Theta} & \cdots & W_N^{(N-1+\Theta)(N-1)} \end{bmatrix} \\ \vdots & & & & \end{bmatrix}, \quad (20)$$

где строки $F_{N,\Theta}$ — ДЭФ-II.

Можно показать, что система ДЭФ-П является полной системой, а разложение по этой базисной системе — параметрическое ДПФ (ДПФ-П) — задается следующими соотношениями:

$$S_N(k, \Theta) = \frac{1}{N} \sum_{n=0}^{N-1} x(n) W_N^{(k+\Theta)n}, \quad k = \overline{0, N-1}; \quad (21)$$

$$x(n) = \sum_{k=0}^{N-1} S_N(k, \Theta) W_N^{-(k+\Theta)n}, \quad n = \overline{0, N-1}, \quad 0 \leq \Theta < 1.$$

Для ДПФ-П существует быстрый алгоритм вычисления (БПФ-П), в основе которого лежит метод прореживания во времени. Суть алгоритма БПФ-П сводится к переформированию поворачивающих множителей стандартного БПФ в соответствии с выражением [4]

$$W_{N,i}^{\pi} = W_{N,i} W^{N\Theta/2^i}, \quad (22)$$

где i — номер слоя БПФ; $W_{N,i}$ — поворачивающие множители стандартного БПФ.

Из сравнения матриц (9) и (20) нетрудно видеть, что $A_{i-1} + F_{N,\Theta}$ при $\Theta = 0, 1/r, \dots, (r-1)/r$, т. е. вычисления матричных произведений (19) могут быть получены методом БПФ-П. Следовательно, предлагаемый метод распараллеливания процесса вычисления ДПФ последовательности $x(n)$, $n = \overline{0, M-1}$, позволяет, с одной стороны, использовать быстрые алгоритмы вычисления ДПФ, с другой — начинать вычисления после поступления $M/2$ отсчетов исходного сигнала, что дает возможность резко уменьшить задержку в начале вычислений, так как $N < M$. На рисунке представлена блок-схема, иллюстрирующая процесс поэтапного вычисления ДПФ X_M . Нахождение обратного ДПФ может быть выполнено согласно (14) и (15) заменой поворачивающих множителей в БПФ-П и F_r на комплексно-сопряженные значения.

Оценим эффективность предлагаемого метода вычисления ДПФ с точки зрения реализации его в реальном масштабе времени. Для M -точечного БПФ по основанию 2 общее число базовых операций равно $M \log_2 M/2$, так как преобразование включает в себя $\log_2 M$ этапов, на каждом из которых выполняется $M/2$ базовых операций. Следовательно, время вычислений ДПФ

$$T_1 = (M \log_2 M/2) T_{61}, \quad (23)$$

где T_{61} — время выполнения базовой операции БПФ.

Так как вычисление ДПФ с помощью БПФ можно начинать лишь после поступления $M/2$ отсчетов, то его выполнение при работе в реальном масштабе времени должно быть закончено за время M/f_{KB1} , где f_{KB1} — частота выборок сигнала. Следовательно, уравнение реализации реального масштаба времени имеет вид

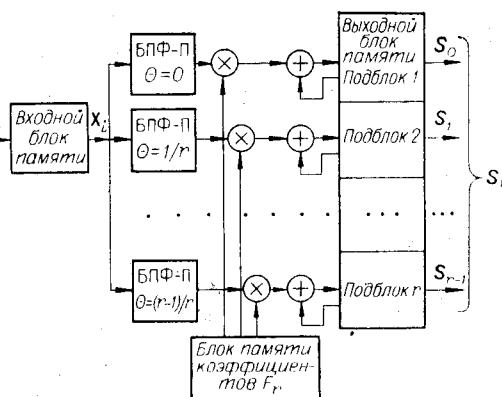
$$T_{61} \log_2 M/2 = 1/f_{KB1}, \quad (24)$$

а время задержки выдачи результатов $T_{31} = T_1/2$. В предложенном методе время вычисления N -точечного ДПФ-П с помощью БПФ-П

$$T_2 = (N \log_2 N/2) T_{62}, \quad (25)$$

где T_{62} — время выполнения базовой операции БПФ-П. При этом уравнение реализации реального масштаба времени в предлагаемом методе записывается как

2*



$$T_{62} \log_2 N / 2 = 1/f_{kv_2}, \quad (26)$$

а время задержки результатов

$$T_{32} = T_1 / 2 + NT_y \quad (27)$$

(T_y — время выполнения одного комплексного умножения).

Анализ уравнений (24) и (26) реализации реального масштаба времени позволяет сделать следующие выводы. В предлагаемом методе возможны три варианта повышения эффективности вычисления ДПФ, обеспечивающие реальный масштаб времени:

- 1) при $f_{kv_1} = f_{kv_2}$ время выполнения базовой операции может быть увеличено в $\log_2 M / \log_2 N$ раз;
- 2) при $T_{61} = T_{62}$ частота выборок сигнала повышается в $\log_2 M / \log_2 N$ раз;
- 3) при $f_{kv_1} = f_{kv_2}$, $T_{61} = T_{62}$ число отсчетов анализируемого сигнала может быть увеличено в r раз.

Кроме того, предлагаемый метод позволяет резко уменьшить время задержки (27) в получении коэффициентов ДПФ M -точечной последовательности.

Полученные результаты могут найти применение, например, в задачах вибраакустической диагностики машин и механизмов [5]. При частоте выборок вибраакустического сигнала $f_{kv} = 20$ кГц и длительности последовательности 1024 отсчета время выполнения базовой операции для обеспечения реального масштаба времени составляет $T_{61} = 10$ мкс, а оптимальная длительность цикла обращения к памяти равна $T_{ob} = T_{61}/4 = 2,5$ мкс [2]. В настоящее время создание арифметических устройств (АУ) с $T_{61} = 10$ мкс и запоминающих устройств с $T_{ob} = 2,5$ мкс вполне реально. Однако в задачах вибраакустической диагностики машин и механизмов одним из путей повышения надежности выделения информативных признаков является переход в ультразвуковой диапазон. Например, увеличение частоты выборки до 50 кГц приводит к необходимости базовую операцию выполнять за 4 мкс и иметь память с циклом обращения 1 мкс. Если реализация АУ с $T_{61} = 4$ мкс не вызывает затруднений, то реализация ЗУ с $T_{ob} = 1$ мкс и объемом 1024 слова будет стоить весьма дорого [2]. Применение же предлагаемого метода при $N=256$, $r=4$ позволяет, во-первых, выполнять базовую операцию за 5 мкс, во-вторых, использовать ЗУ объемом 256 слов и циклом обращения 1,25 мкс, создание которого вполне реально.

Таким образом, на основе анализа структуры систем дискретных экспоненциальных функций предложен метод получения коэффициентов дискретного преобразования Фурье последовательностей большой длительности в реальном масштабе времени. Предлагаемый метод позволяет распараллеливать процесс вычисления дискретного преобразования Фурье последовательности и совмещать процесс получения коэффициентов дискретного преобразования Фурье с поступлением отсчетов анализируемого дискретного сигнала.

ЛИТЕРАТУРА

1. Пойда В. Н. Спектральный анализ в дискретных ортогональных базисах.— Минск: Наука и техника, 1978.
2. Рабинер Л., Гоулд Б. Теория и применение цифровой обработки сигналов.— М.: Мир, 1978.
3. Трахтман А. М., Трахтман В. А. Основы теории дискретных сигналов на конечных интервалах.— М.: Сов. радио, 1975.
4. Пономарев В. А. Усечение системы дискретных экспоненциальных функций во временной или частотной области.— Автометрия, 1983, № 1.
5. Артоболевский И. И., Бобровницкий Ю. И., Генкин М. Д. Введение в акустическую динамику машин.— М.: Наука, 1979.

Поступила в редакцию 7 января 1983 г.