

А К А Д Е М И Я Н А У К С С С Р
СИБИРСКОЕ ОТДЕЛЕНИЕ
А В Т О М Е Т Р И Я

№ 6

1983

КРАТКИЕ СООБЩЕНИЯ

УДК 519.2

В. С. КИРИЧУК

(Новосибирск)

**МЕТОД МАКСИМАЛЬНОГО ПРАВДОПОДОБИЯ
В ЗАДАЧЕ ОПРЕДЕЛЕНИЯ КООРДИНАТ ФРАГМЕНТА**

1. Рассмотрим задачу поиска заданного фрагмента $T(X)$ по некоторому изображению $Q(X)$, включающему в себя $T(X)$. Пусть изображение $Q(X)$ представимо в виде

$$Q(X) = V(X) + \xi(X), \quad X \in \Omega.$$

Здесь X — вектор координат; $\xi(X)$ — шум, сопровождающий измерения $\xi(X) \in N(0, \sigma_q^2)$; Ω — область задания исходного изображения. Фрагмент

$$T(X) = F\{V(X + \delta)\} + \eta(X), \quad X \in \Omega_t, \quad \eta(X) \in N(0, \sigma_t^2),$$

где $\delta(X)$ — смещение; Ω_t — область существования фрагмента. Необходимо определить смещение δ при условии, что функция амплитудного преобразования F известна с точностью до вектора параметров: $F\{V\} = F\{\Theta, V\}$.

Данная задача рассматривалась, например, в [1, 2], где для ее решения применялись различные методы. В настоящей работе оценка смещения проводится с использованием метода максимального правдоподобия, что обеспечивает асимптотическую эффективность оценки.

2. Совместное распределение $Q(X)$ и $T(X)$ имеет вид

$$L = Ce^{-\frac{1}{2} \left\{ \sum_{\Omega} (Q(X) - V(X))^2 / \sigma_q^2 + \sum_{\Omega_t} (T(X) - F[\Theta, V(X + \delta)])^2 / \sigma_t^2 \right\}},$$

и, следовательно, метод максимального правдоподобия (ММП) приводит к минимизации функционала

$$I\{\Theta, V(X), \delta\} = \sum_{\Omega} \{Q(X) - V(X)\}^2 / \sigma_q^2 + \sum_{\Omega_t} \{T(X) - F[\Theta, V(X + \delta)]\}^2 / 2\sigma_t^2 \quad (1)$$

по параметрам $V(X)$, Θ , δ .

Оценки параметров $V(X)$ и Θ находим из уравнений правдоподобия:

$$\begin{aligned} \frac{\partial I}{\partial V(X)} &= -\frac{1}{\sigma_q^2} \{Q(X) - V(X)\} = 0, \quad X \in \Omega \setminus \Omega_t; \\ \frac{\partial I}{\partial V(X + \delta)} &= -\frac{1}{\sigma_q^2} \{Q(X + \delta) - V(X + \delta)\} - \frac{1}{\sigma_t^2} \{T(X) - F[\Theta, V(X + \delta)]\} F'_V = 0, \\ &\quad X \in \Omega_t; \\ \frac{\partial I}{\partial \Theta} &= -\frac{1}{\sigma_t^2} \sum_{\Omega_t} \{T(X) - F[\Theta, V(X + \delta)]\} F'_{\Theta} = 0, \quad X \in \Omega_t. \end{aligned} \quad (2)$$

Подставив в $I\{\Theta, V(X), \delta\}$ значения оценок $\widehat{\Theta}$, $\widehat{V}(X)$, найденные из (2), сводим задачу поиска фрагмента к нахождению минимума функционала

$$I^*(\delta) = I\{\widehat{\Theta}, \widehat{V}(X), \delta\}$$

по вектору параметров δ .

3. В практически важном случае, когда амплитудное преобразование линейно, т. е. $F[\Theta, V(X + \delta)] = \Theta_0 + \Theta V(X + \delta)$, оценки равны:

$$\begin{aligned} \widehat{V}(X) &= Q(X), \quad X \in \Omega \setminus \Omega_t; \\ \widehat{V}(X + \delta) &= \{\sigma_t^2 Q(X + \delta) + \Theta \sigma_q^2 T(X)\} / \{\sigma_t^2 + \Theta^2 \sigma_q^2\}, \quad X \in \Omega_t. \end{aligned} \quad (3)$$

Тогда $\hat{\Theta}_0 = \bar{T} - \Theta \bar{Q}$ (\bar{T}, \bar{Q} — средние значения статистик $T(X), Q(X)$). Масштабный множитель Θ определяется из квадратного уравнения:

$$\Theta^2 \langle \dot{T} \dot{Q} \rangle / \sigma_t^2 + \Theta \{ \langle \dot{Q} \dot{Q} \rangle / \sigma_q^2 - \langle \dot{T} \dot{T} \rangle / \sigma_t^2 \} - \langle \dot{Q} \dot{T} \rangle / \sigma_q^2 = 0, \quad (4)$$

где $\dot{T}(x) = T(x) - \bar{T}$, $\dot{Q}(x) = Q(x) - \bar{Q}$, $\langle \cdot \rangle$ — знак скалярного произведения.

Подставив значения оценок в функционал I , получаем, что для поиска координат объекта необходимо определить минимум функционала

$$I^*(0) = \sum_{\Omega_t} (\dot{Q}(X+0) \Theta - \dot{T}(X))^2 / (1 + \Theta^2); \quad (6)$$

$$\Theta^2 \langle \dot{T} \dot{Q} \rangle + \Theta \{ \langle \dot{Q} \dot{Q} \rangle - \langle \dot{T} \dot{T} \rangle \} - \langle \dot{Q} \dot{T} \rangle = 0.$$

Б. Дисперсия шума фрагмента нулевая ($\sigma_t = 0$), тогда уравнение для Θ и $I^*(\delta)$ преобразуется к виду

$$\begin{aligned} \Theta &= \langle \dot{T} \dot{T} \rangle / \langle \dot{T} \dot{Q} \rangle; \\ I^*(\delta) &= \langle \dot{Q} \dot{Q} \rangle \langle \dot{T} \dot{T} \rangle - \langle \dot{Q} \dot{T} \rangle^2. \end{aligned} \quad (7)$$

В. Дисперсия исходного изображения нулевая ($\sigma_q = 0$):

$$\Theta = \langle \dot{Q} \dot{T} \rangle / \langle \dot{Q} \dot{Q} \rangle, \quad I^*(\delta) = \langle \dot{T} \dot{T} \rangle - \langle \dot{Q} \dot{T} \rangle^2 / \langle \dot{Q} \dot{Q} \rangle. \quad (8)$$

В этом случае поиск минимума I по δ эквивалентен поиску максимума квадрата (модуля) коэффициента корреляции $R^2 = \langle \dot{Q} \dot{T} \rangle^2 / \{ \langle \dot{Q} \dot{Q} \rangle \langle \dot{T} \dot{T} \rangle \}$ в силу того, что $\langle \dot{T} \dot{T} \rangle$ не зависит от δ .

Г. Если значение масштабного множителя Θ известно, то функционал существенно упрощается:

$$I^* = \sum_{\Omega_t} \{ \Theta \dot{Q}(X+\delta) - \dot{T}(X) \}^2 \text{ при наличии смещения } (\Theta_0 \neq 0) \quad (9)$$

и

$$I^* \sum_{\Omega_t} \{ \Theta Q(X+\delta) - T(X) \}^2 \text{ при его отсутствии.} \quad (10)$$

5. Использование метода наименьших квадратов при поиске фрагмента приводит к минимизации функционала $I = \sum_{\Omega_t} \{ \dot{T}(X) - \Theta \dot{Q}(X) \}^2$ по Θ и δ . Разрешая уравнение $\partial I / \partial \Theta = 0$, приходим к минимизации функционала

$$I^* = \langle \dot{T} \dot{T} \rangle - \langle \dot{Q} \dot{T} \rangle^2 / \langle \dot{Q} \dot{Q} \rangle,$$

и, следовательно, метод наименьших квадратов дает те же результаты, что и метод максимального правдоподобия, при условии, если $\sigma_q = 0$. В противном случае (т. е. если предположение $\sigma_q = 0$ является слишком грубым) предпочтительно пользоваться методом максимального правдоподобия.

ЛИТЕРАТУРА

1. Прэтт У. Цифровая обработка изображений.— М.: Мир, 1982, т. 2.
2. Надь. Цифровая обработка изображений, полученных при дистанционном исследовании природных ресурсов.— В кн.: Распознавание образов при помощи цифровых вычислительных машин. М., 1974.

Поступило в редакцию 21 апреля 1983 г.