

пульсов последовательности  $z$ ;  $t_z$  — время задержки, требуемое для исключения перекрытия импульсов последовательности  $z$ .

Длительность импульсов последовательности  $z$  определяется быстродействием применяемых элементов (для элементов серии 217:  $t \leq 0,5$  мкс). Задержка импульсов может осуществляться с помощью нескольких инверторов, включенных последовательно (на рисунке не показано).

Точность данного устройства при стробировании поступающей информации до входа схемы сборки (вычитания) определяется только точностью задания делимого и делителя, т. е. разрядностью счетчиков. Для автоматической калибровки АЦП путем деления кода преобразуемой величины на код, соответствующий эталонному значению, описанное устройство желательно применять совместно с время-импульсными и частотными преобразователями. Получаемая относительная величина является результатом преобразования без мультиплексивной составляющей погрешности и может использоваться для дальнейшей обработки и анализа измеряемой величины. Введя промежуточное устройство для преобразования позиционного кода в число-импульсный, можно использовать его совместно с другими типами АЦП.

#### ЛИТЕРАТУРА

1. П. П. Орнатский. Автоматические измерения и приборы. Киев, «Высшая школа», 1973.
2. М. К. Золотков. Устройство для деления чисел.— Авт. свид.-во № 484519, Бюл. изобрет., 1975, № 34.
3. В. В. Костырев, Ю. С. Плискин, В. М. Разумихин, Ю. С. Сучков, А. А. Хризолитов. Функциональные узлы дискретных преобразователей частоты.— В кн.: Регистрирующая аппаратура для вибрационно-частотных датчиков. Ч. II. М., ОНТИПРИБОР, 1967.

Поступила в редакцию  
25 января 1975 г.;  
окончательный вариант —  
25 апреля 1975 г.

УДК 681.325.53

Ю. А. ИВАНОВ, В. Г. ЧУЛОШНИКОВ  
(Ленинград)

#### БЫСТРОДЕЙСТВУЮЩИЙ ПРЕОБРАЗОВАТЕЛЬ ДВОИЧНОГО КОДА УГЛА ПОВОРОТА ВАЛА В ДВОИЧНО-ДЕСЯТИЧНЫЙ КОД ГРАДУСОВ И МИНУТ

При автоматизации производственных процессов возникает необходимость разработки устройств, обеспечивающих автоматический перевод чисел из одной системы счисления в другую. Для решения поставленной задачи можно выделить два варианта построения преобразователей. По первому варианту преобразование предполагается проводить с помощью дешифраторов, но в этом случае устройства обладают существенными недостатками: они громоздки и неэкономичны. Преобразование по второму варианту осуществляется в два этапа. Вначале код числа преобразуется в последовательность импульсов. Затем эта последовательность подсчитывается счетчиком, включенным на выходе масштабирующего устройства. Таким может быть, например, частотно-импульсное управляющее устройство или реверсивный счетчик. К по-

ложительным качествам таких преобразователей следует отнести простоту построения, возможность использовать типовые унифицированные узлы. Однако недостаток их заключается в малом быстродействии, которое определяется в основном триггерами счетчика, а также величиной преобразуемого числа.

Структурная схема одного из вариантов преобразователя приведена на рисунке. Принцип действия этого устройства основан на преобразовании двоичного кода угла поворота вала методом последовательного пересчета импульсов с одновременным суммированием их двоично-десятичными счетчиками минут и градусов, используя при этом определенное правило прореживания. Суть этого правила состоит в том, что всякий раз некоторому числу импульсов, содержащихся в двоичном коде счетчика, ставится в соответствие такое число импульсов, фиксируемых счетчиком, при котором абсолютное значение ошибки преобразования не превышает одной минуты.

Предлагаемый преобразователь работает следующим образом. После записи во входной двоичный счетчик преобразуемого числа с помощью дешифратора практически мгновенно [1] двоичный код трех старших разрядов преобразуется в двоично-десятичный код и вводится в счетчик градусов. Дешифратор нуля выдает на первый вентиль сигнал разрешения, и импульсы от генератора поступают на вход счетчика, работающего на вычитание, и через последовательно включенные второй и третий вентили — на вход счетчика минут. С помощью счетчика запрещается каждый третий импульс, поступающий на вход второго вентиля, т. е. из  $K$  импульсов, поступивших на его вход, на выходе будем иметь  $M_1 = K - K/3$  импульсов. Полученная на выходе второго вентиля прореженная последовательность из  $M_1$  импульсов подвергается повторному прореживанию с помощью счетчика и третьего вентиля, т. е. на его выходе получим  $M = M_1 - M_1/89$  импульсов. Дважды прореженная последовательность подсчитывается счетчиком минут, сигналы переполнения которого поступают на вход счетчика градусов и фиксируются им как целое число градусов. Когда число, записанное в двоичном счетчике, спишется до нуля, дешифратор выдает сигнал запрета на первый вентиль и процесс преобразования на этом будет закончен.

Для предложенного устройства максимальное время преобразования

$$T_{2 \max} = (2^{12} - 1)F. \quad (1)$$

Моделирование преобразователя на ЭВМ БЭСМ-4 проводилось с целью проверки его точностных характеристик при использовании

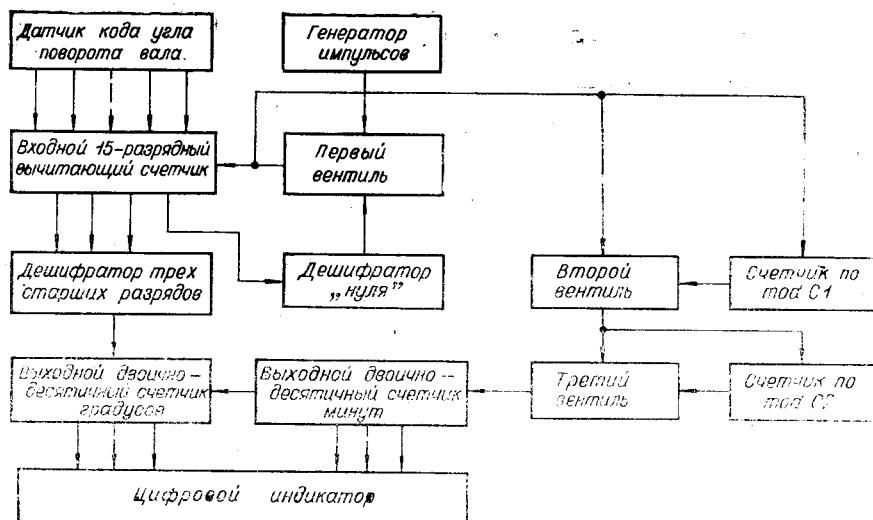


Таблица 1

принципа прореживания в процессе преобразования одного кода в другой. Для рассматриваемого случая, когда осуществляется преобразование 15-разрядного двоичного кода угла поворота в двоично-десятичный код с погрешностью не более одной минуты, цена единицы младшего разряда в градусной мере для входного двоичного счетчика и двоично-десятичного счетчика минут равна соответственно

$p=0',6593406$  и  $\phi=1$  мин. С учетом этого максимальное число импульсов, подлежащее преобразованию и записанное во входном двоичном счетчике без учета трех старших разрядов, равно 4095 [2], что соответствует в градусной мере  $45^\circ$ , а при переводе в двоично-десятичный код  $45 \cdot 60 = 2700$  импульсам. Для их получения использовано описанное выше правило прореживания, соглас-

Значение $K$	Величина $B$ , мин	Значение $K$	Величина $B$ , мин
132	0,9883720	1467	0,9844070
399	0,9875790	1734	0,9836139
666	0,9867860	2001	0,9828210
933	0,9859929	2268	0,9820280
1200	0,9852000	2535	0,9812350
		2802	0,9804420

Таблица 2

№п/п	Сравниваемые показатели	Преобразователь	
		[1]	[3]
1	Относительный коэффициент быстродействия	$\frac{1}{1+2(K-91\langle K/91\rangle)}$	1
2	Относительный коэффициент сложности схемной реализации	1,00	0,92
3	Абсолютная величина среднего значения ошибки преобразования	0',32967	0',15385
4	Дисперсия ошибки преобразования	0',15016	0',15537

но которому из  $K$  импульсов ( $K \leq 4095$ ) входного двоичного счетчика после прореживания имеем  $M$  импульсов ( $M \geq 2700$ ), т. е.

$$M = K - \langle K/3 \rangle - \langle 1/89[K - \langle K/3 \rangle] \rangle, \quad (2)$$

и для случая  $K=4095$  получим

$$M = 4095 - \langle 4095/3 \rangle - \langle 1/89[4095 - \langle 4095/3 \rangle] \rangle = 2700,$$

где  $\langle X \rangle$  — функция Антье.

Величина ошибки преобразования вычислялась по формуле

$$B = |Kp - M\phi|.$$

В табл. 1 приведены значения  $B$ , превысившие некоторый порог  $B_{\text{пор}}=0',98$ . Сопоставительный анализ основных показателей сравниваемых устройств проведен в табл. 2.

Таким образом, разработанный преобразователь, осуществляющий в соответствии с правилом (2) прореживание последовательности импульсов преобразуемого двоичного кода угла поворота вала в двоично-десятичный код градусов и минут, является более быстродействующим устройством, чем рассмотренный в [1].

#### ЛИТЕРАТУРА

1. В. Л. Досковский. Преобразователь двоичного кода в двоично-десятичный код градусов и минут. — Авт. свид.-бо № 277406. Бюл. изобрет., 1970, № 24.
2. В. Л. Досковский. Преобразователь двоичного кода в двоично-десятичный код градусов и минут. М., 1970. 8 с. (НИИЭИР, Д-1725. Деп.).
3. В. Г. Чулошников, Ю. А. Иванов, Г. А. Кондратьев. Преобразователь двоичного кода в двоично-десятичный код градусов и минут. — Авт. свид.-бо № 400891, Бюл. изобрет., 1973, № 40.

Поступила в редакцию  
9 июля 1973 г.