

А. Я. ВОЛОДАРСКИЙ

(Новокузнецк)

### ОПРЕДЕЛЕНИЕ ЧАСТОТНЫХ ХАРАКТЕРИСТИК ИЗМЕРИТЕЛЬНОЙ СИСТЕМЫ ПО ФУНКЦИЯМ ВОЗБУЖДЕНИЯ И ОТКЛИКА

Предлагается графический метод получения частотных характеристик исследуемых систем по известным функциям возбуждения и отклика. Доказывается возможность анализа осциллограмм, в результате которого можно получить амплитудно-частотную и фазо-частотную характеристики. Метод прост. Частотный диапазон получаемых характеристик практически не ограничен и не зависит от числа используемых ординат.

При исследовании частотных характеристик некоторых измерительных устройств (например, малочувствительных датчиков давления, работающих в жидких средах) встречается ряд принципиальных трудностей, связанных с созданием испытательных сигналов с необходимыми параметрами (крутизной нарастания, длительностью, интенсивностью и т. д.).

Для анализа подобных измерительных устройств предлагается графический метод определения амплитудно-частотных и фазо-частотных характеристик четырехполюсников, возбуждаемых импульсами произвольной формы. Частотные характеристики определяются путем сравнения спектральных плотностей функций возбуждения и отклика.

Предлагаемый метод свободен от недостатков, присущих методам, основанным на гармоническом анализе (сравнительно узкий диапазон частот, отсутствие точек, лежащих между гармониками, и т. п.), и сведен к простым графическим построениям.

Пусть имеется непериодическая функция произвольной формы  $f(t)$ , отвечающая условиям Дирихле. Эту функцию можно аппроксимировать ломаной линией с достаточной степенью приближения. Для этого график функции (рис. 1) разбивается на  $n$  равных участков (отрезков времени). Количество участков определяется конфигурацией кривой и желательной степенью приближения.

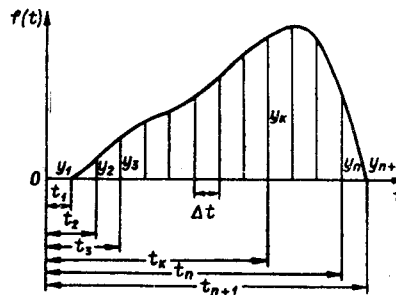


Рис. 1.

Тогда функция  $f(t)$ , существующая в пределах от  $t_1$  до  $t_{n+1}$ , может быть представлена в виде суммы функций в пределах от  $-\infty$  до  $+\infty$

$$f(t) \Big|_{t_1}^{t_{n+1}} = f_0(t) \Big|_{-\infty}^{t_1} + f_1(t) \Big|_{t_1}^{t_2} + f_2(t) \Big|_{t_2}^{t_3} + \dots + f_k(t) \Big|_{t_k}^{t_{k+1}} + \dots + f_{n+1}(t) \Big|_{t_{n+1}}^{+\infty}. \quad (1)$$

Так как спектр суммы функций равен сумме спектров этих функций, то

$$S_{f(t)} = S_0 + S_1 + S_2 + \dots + S_k + \dots + S_{n+1}, \quad (2)$$

но

$$f_0(t) \Big|_{-\infty}^{t_1} = f_{n+1}(t) \Big|_{t_{n+1}}^{+\infty} = 0. \quad (3)$$

Следовательно,

$$S_0 = \int_{-\infty}^{+\infty} f_0(t) e^{-j\omega t} dt = 0; \quad (4)$$

$$S_{n+1} = \int_{-\infty}^{+\infty} f_{n+1}(t) e^{-j\omega t} dt = 0. \quad (5)$$

Спектры остальных функций  $f_k(t)$  соответственно равны:

$$S_1 = \int_{-\infty}^{+\infty} f_1(t) e^{-j\omega t} dt = \int_{t_1}^{t_2} f_1(t) e^{-j\omega t} dt; \quad (6)$$

$$S_2 = \int_{-\infty}^{+\infty} f_2(t) e^{-j\omega t} dt = \int_{t_2}^{t_3} f_2(t) e^{-j\omega t} dt; \quad (7)$$

$$\dots \dots \dots S_k = \int_{-\infty}^{+\infty} f_k(t) e^{-j\omega t} dt = \int_{t_k}^{t_{k+1}} f_k(t) e^{-j\omega t} dt; \quad (8)$$

$$\dots \dots \dots S_n = \int_{-\infty}^{+\infty} f_n(t) e^{-j\omega t} dt = \int_{t_n}^{t_{n+1}} f_n(t) e^{-j\omega t} dt. \quad (9)$$

Тогда спектр рассматриваемой функции  $f(t)$  определяется

$$S_{f(t)} = \sum_{k=1}^n S_k = \sum_{k=1}^n \int_{t_k}^{t_{k+1}} f_k(t) e^{-j\omega t} dt. \quad (10)$$

Но в результате аппроксимации на каждом участке функция представлена отрезком прямой (рис. 2). Следовательно,

$$f_k(t) = a_k t + b_k, \quad (11)$$

где  $a_k$  — угловой коэффициент;  
 $b_k$  — отрезок, отсекаемый прямой на оси ординат.

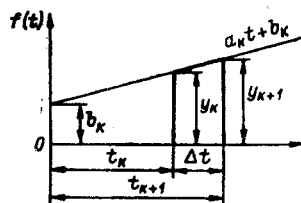


Рис. 2.

Тогда из (10) и (11) а спектр одного из участков нашей функции представляет собой спектр одиночного импульса, имеющего длительность  $\Delta t$  и ограниченного отрезком прямой  $a_k t + b_k$ . Пользуясь (8) и (11), вычислим этот спектр

$$S_k = \int_{t_k}^{t_{k+1}} (a_k t + b_k) e^{-j\omega t} dt. \quad (13)$$

После преобразования получим

$$S_k = \frac{e^{-jk\omega\Delta t}}{\omega} \left[ e^{-j\omega\Delta t} \left( \frac{a_k}{\omega} + jy_{k+1} \right) - \left( \frac{a_k}{\omega} + jy_k \right) \right]. \quad (14)$$

Отсюда спектр всей функции  $f(t)$  определяется

$$S_f(\omega) = \frac{1}{\omega} \sum_{k=1}^n e^{-jk\omega\Delta t} \left[ e^{-j\omega\Delta t} \left( \frac{a_k}{\omega} + jy_{k+1} \right) - \left( \frac{a_k}{\omega} + jy_k \right) \right]. \quad (15)$$

Эта формула дает возможность быстро определить спектр функции произвольного очертания, заданной графически.

Имея заданные функции возбуждения  $a(t)$  и отклика  $\beta(t)$  системы, можно теперь найти их спектры, а следовательно, и частотную характеристику системы  $K(j\omega)$ \*.

Следует помнить, что обе функции должны быть изображены в одном масштабе. Если же при анализе определяется и фазо-частотная характеристика, то следует соблюдать равенство  $\Delta t$ .

Итак, частотная характеристика системы равна

$$K(j\omega) = \frac{\sum_{k=1}^n e^{-j\omega k\Delta t} \left[ e^{-j\omega\Delta t} \left( \frac{a_{\beta k}}{\omega} + jy_{\beta k+1} \right) - \left( \frac{a_{\beta k}}{\omega} + jy_{\beta k} \right) \right]}{\sum_{k=1}^n e^{-j\omega k\Delta t} \left[ e^{-j\omega\Delta t} \left( \frac{a_{a k}}{\omega} + jy_{a k+1} \right) - \left( \frac{a_{a k}}{\omega} + jy_{a k} \right) \right]}. \quad (16)$$

\* А. А. Харкевич. Спектры и анализ. М., Физматгиз, 1962.

Эта формула определяет частотную характеристику системы, если графически заданы возмущение на входе и соответствующий отклик (реакция) на выходе системы. Модуль частотной характеристики (амплитудно-частотная характеристика) определяется отношением модулей числителя и знаменателя.

Фазо-частотная характеристика определяется разностью углов сдвига фаз векторов  $\overline{\omega S_\alpha(t)}$  и  $\overline{\omega S_\beta(t)}$

$$\varphi(\omega) = \varphi_\beta - \varphi_\alpha. \quad (17)$$

Таким образом, определение частотной характеристики сводится к нахождению векторов числителя и знаменателя на каждой частоте  $\omega_i$  с последующим вычислением частного.

Так как структуры формул числителя и знаменателя одинаковы, то и процедура их определения одна и та же. Следовательно, чтобы избавиться от различительных индексов  $\alpha$  и  $\beta$ , мы можем рассматривать определение некоего вектора как

$$\overline{\omega S_f(t)} = \sum_{k=1}^n e^{-j k \omega \Delta t} \left[ e^{-j \omega \Delta t} \left( \frac{a_k}{\omega} + j y_{k+1} \right) - \left( \frac{a_k}{\omega} + j y_k \right) \right]. \quad (18)$$

Производим эквидистантное разбиение исследуемой функции на  $n$  участков вдоль оси времени (см. рис. 1). Ось ординат проводится на расстоянии, равном  $\Delta t$ , слева от начала  $f(t)$ :

$$\Delta t = \frac{T}{n}, \quad (19)$$

где  $T$  — протяженность кривой по оси времени;

$n$  — количество участков, на которые разбита кривая.

Затем на графике функции измеряются величины  $y_k$  и  $y_{k+1}$ , определяются  $\Delta y_k = y_{k+1} - y_k$  и заполняется табл. 1. После этого задаются частоты  $f_1, f_2, f_3, \dots, f_i, \dots$  и высчитываются  $\omega_1 \Delta t, \omega_2 \Delta t, \dots, \omega_i \Delta t, \dots$

Зная  $\Delta y_k$  и  $\omega_i \Delta t$ , определяем  $\frac{a_k}{\omega}$ :

$$\frac{a_1}{\omega_1} = \frac{\Delta y_1}{\omega_1 \Delta t}, \quad \frac{a_2}{\omega_1} = \frac{\Delta y_2}{\omega_1 \Delta t}, \quad \dots, \quad \frac{a_n}{\omega_1} = \frac{\Delta y_n}{\omega_1 \Delta t} \quad \text{для } f_1$$

и аналогично для других заданных частот. Затем заполняется табл. 2.

В формуле (18) выражения, заключенные в круглые скобки, суть векторные суммы. Сумма  $\left( \frac{a_k}{\omega_i} + j y_{k+1} \right)$  изображена в виде векторной диаграммы на рис. 3, а. Так как действительные части векторных сумм одинаковы, то диаграммы этих сумм могут быть совмещены (см. рис. 3, б).

Для изображения  $e^{-j \omega_i \Delta t} \left( \frac{a_k}{\omega_i} + j y_{k+1} \right)$  нужно векторную сумму  $\left( \frac{a_k}{\omega_i} + j y_{k+1} \right)$  повернуть по часовой стрелке на угол  $\omega_i \Delta t$  (см. рис. 3, в). На следующей диаграмме (см. рис. 3, г) определяется векторная разность

$$\overline{M} = \left[ e^{-j \omega_i \Delta t} \left( \frac{a_k}{\omega_i} + j y_{k+1} \right) - \left( \frac{a_k}{\omega_i} + j y_k \right) \right]. \quad (20)$$

Таблица 1				$f_1$		$f_2$		$f_3$	
$k$	$y_k$	$y_{k+1}$	$\Delta y_k$	$\omega_1$	$\omega_1 \Delta t$	$\omega_2$	$\omega_2 \Delta t$	$\omega_3$	$\omega_3 \Delta t$
				$k \omega_1 \Delta t$	$\frac{a_k}{\omega_1} = \frac{\Delta y_k}{\omega_1 \Delta t}$	$k \omega_2 \Delta t$	$\frac{a_k}{\omega_2} = \frac{\Delta y_k}{\omega_2 \Delta t}$	$k \omega_3 \Delta t$	$\frac{a_k}{\omega_3} = \frac{\Delta y_k}{\omega_3 \Delta t}$
1	$y_1$	$y_2$	$\Delta y_1$	$1 \omega_1 \Delta t$	$\frac{\Delta y_1}{\omega_1 \Delta t}$	$1 \omega_2 \Delta t$	$\frac{\Delta y_1}{\omega_2 \Delta t}$	$1 \omega_3 \Delta t$	$\frac{\Delta y_1}{\omega_3 \Delta t}$
2	$y_2$	$y_3$	$\Delta y_2$	$2 \omega_1 \Delta t$	$\frac{\Delta y_2}{\omega_1 \Delta t}$	$2 \omega_2 \Delta t$	$\frac{\Delta y_2}{\omega_2 \Delta t}$	$2 \omega_3 \Delta t$	$\frac{\Delta y_2}{\omega_3 \Delta t}$
3	$y_3$	$y_4$	$\Delta y_3$	$3 \omega_1 \Delta t$	$\frac{\Delta y_3}{\omega_1 \Delta t}$	$3 \omega_2 \Delta t$	$\frac{\Delta y_3}{\omega_2 \Delta t}$	$3 \omega_3 \Delta t$	$\frac{\Delta y_3}{\omega_3 \Delta t}$
4	$y_4$	$y_5$	$\Delta y_4$	$4 \omega_1 \Delta t$	$\frac{\Delta y_4}{\omega_1 \Delta t}$	$4 \omega_2 \Delta t$	$\frac{\Delta y_4}{\omega_2 \Delta t}$	$4 \omega_3 \Delta t$	$\frac{\Delta y_4}{\omega_3 \Delta t}$
$n$	$y_n$	$y_{n+1}$	$\Delta y_n$	$n \omega_1 \Delta t$	$\frac{\Delta y_n}{\omega_1 \Delta t}$	$n \omega_2 \Delta t$	$\frac{\Delta y_n}{\omega_2 \Delta t}$	$n \omega_3 \Delta t$	$\frac{\Delta y_n}{\omega_3 \Delta t}$

$f \rightarrow$

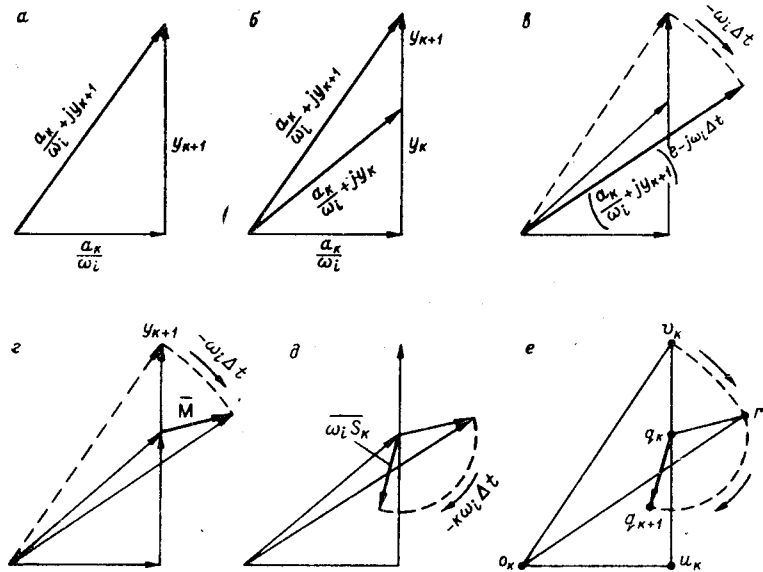


Рис. 3.

Поворачивая вектор  $\overline{M}$  вокруг своего начала по часовой стрелке на угол  $k \omega_i \Delta t$ , получим вектор (см. рис. 3,  $\partial$ )

$$\overline{\omega_i S_k} = e^{-jk \omega_i \Delta t} \overline{M} = e^{-jk \omega_i \Delta t} \left[ e^{-j \omega_i \Delta t} \left( \frac{a_k}{\omega_i} + jy_{k+} \right) - \left( \frac{a_k}{\omega_i} + jy_k \right) \right], \quad (21)$$

который является одним из  $n$  слагаемых искомой векторной суммы  $\overline{\omega_i S_f(t)}$ . Слагаемые  $\overline{\omega_i S_1}, \overline{\omega_i S_2}, \dots, \overline{\omega_i S_n}$  удобнее всего получать так, чтобы не требовалось их переносить и чтобы после окончания построения вектора  $\overline{\omega_i S_n}$  достаточно было соединить начало  $\overline{\omega_i S_1}$  с концом  $\overline{\omega_i S_n}$  для получения векторной суммы  $\overline{\omega_i S_f(t)}$  (рис. 4). Для этого все построение следует производить так, чтобы конец вектора

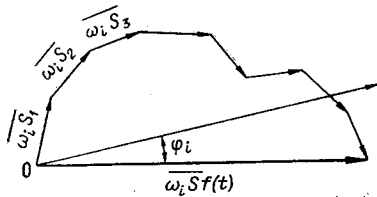


Рис. 4.

$jy_k$  (начало вектора  $\overline{\omega_i S_k}$ ) совпадал с концом предыдущего вектора  $\overline{\omega_i S_{k-1}}$  (точка  $q_k$  на рис. 3,  $e$ ), а конец вектора  $jy_{k+1}$  (в построении для  $\overline{\omega_i S_{k+1}}$ ) совпадал с концом вектора  $\overline{\omega_i S_k}$  (точка  $q_{k+1}$ ) и т. д. Таким образом, каждое построение вектора начинаем, задавая положение его начала — точкой  $q_k$ . Через точку  $q_k$  проводим вертикально отрезок прямой. От точки  $q_k$  вниз откладываем величину  $y_k$  (точка  $u_k$ ), от точки  $u_k$  вверх — величину  $y_{k+1}$  (точка  $v_k$ ).

Через точку  $u_k$  проводим горизонтальную прямую, на которой влево откладываем ранее вычисленную величину  $\frac{a_k}{\omega_i}$  (точка  $o_k$ ). Отрезок

$\overline{o_k v_k}$  вокруг точки  $o_k$ , как вокруг центра, поворачиваем по часовой стрелке на угол, равный  $\omega_i \Delta t$  (точка  $r_k$ ). Отрезок  $\overline{q_k r_k}$  вокруг точки  $q_k$ , как вокруг центра, поворачиваем по часовой стрелке на угол, равный  $k \omega_i \Delta t$ . Получаем точку  $q_{k+1}$ . Отрезок  $\overline{q_k q_{k+1}}$  является искомым вектором  $\overline{\omega_i S_k}$ , направленным к точке  $q_{k+1}$ . Точка  $q_{k+1}$ , являясь концом вектора  $\overline{\omega_i S_k}$ , одновременно является началом вектора  $\overline{\omega_i S_{k+1}}$ , для получения которого проводится аналогичное построение. Здесь все построения проводились с учетом того, что величины  $\frac{a_k}{\omega_i}, y_k$  и  $y_{k+1}$  являются положительными. Отрицательные величины, естественно, следует откладывать в противоположные стороны.

После определения  $\overline{\omega_i S_n}$  — последнего из векторов  $\overline{\omega_i S_k}$  на данной частоте  $\omega_i$  — проводим замыкающий вектор  $\overline{\omega_i S_f(t)}$  (см. рис. 4).

Проводя описанную выше операцию с обеими кривыми  $\alpha(t)$  и  $\beta(t)$ , находим:

$$\overline{\omega_i S_{\alpha(t)}} = \sum_{k=1}^n \overline{\omega_i S_{\alpha_k}}; \quad (22)$$

$$\overline{\omega_i S_{\beta(t)}} = \sum_{k=1}^n \overline{\omega_i S_{\beta_k}}. \quad (23)$$

Тогда коэффициент передачи по частоте  $\omega_i$  равен

$$K_i(j\omega) = \frac{\overline{\omega_i S_\beta(t)}}{\overline{\omega_i S_\alpha(t)}} = \frac{|\overline{\omega_i S_\beta(t)}| e^{-j\varphi_{\beta i}}}{|\overline{\omega_i S_\alpha(t)}| e^{-j\varphi_{\alpha i}}} = K_i(\omega) e^{-j(\varphi_{\beta i} - \varphi_{\alpha i})}. \quad (24)$$

Здесь  $K_i(\omega) = \frac{|\overline{\omega_i S_\beta(t)}|}{|\overline{\omega_i S_\alpha(t)}|}$  — амплитудно-частотная характеристика;  
 $\varphi_i(\omega) = \varphi_{\beta i} - \varphi_{\alpha i}$  — фазо-частотная характеристика.

Повторяя определение величин  $K_i(\omega)$  и  $\varphi(\omega)$  для ряда частот, можно получить частотные характеристики исследуемой системы.

### ВЫВОДЫ

Рассмотренный метод прост и пригоден для практического исследования.

Метод не накладывает ограничений на частотный диапазон исследования системы, а частоты, для которых определяется коэффициент передачи, могут распределяться как угодно неравномерно по всему частотному диапазону.

К форме и стабильности испытательных импульсов особых требований не предъявляется. Это положение значительно упрощает конструирование установок для снятия частотных характеристик измерительных систем.

*Поступила в редакцию  
17 сентября 1965 г.,  
окончательный вариант —  
11 апреля 1966 г.*